

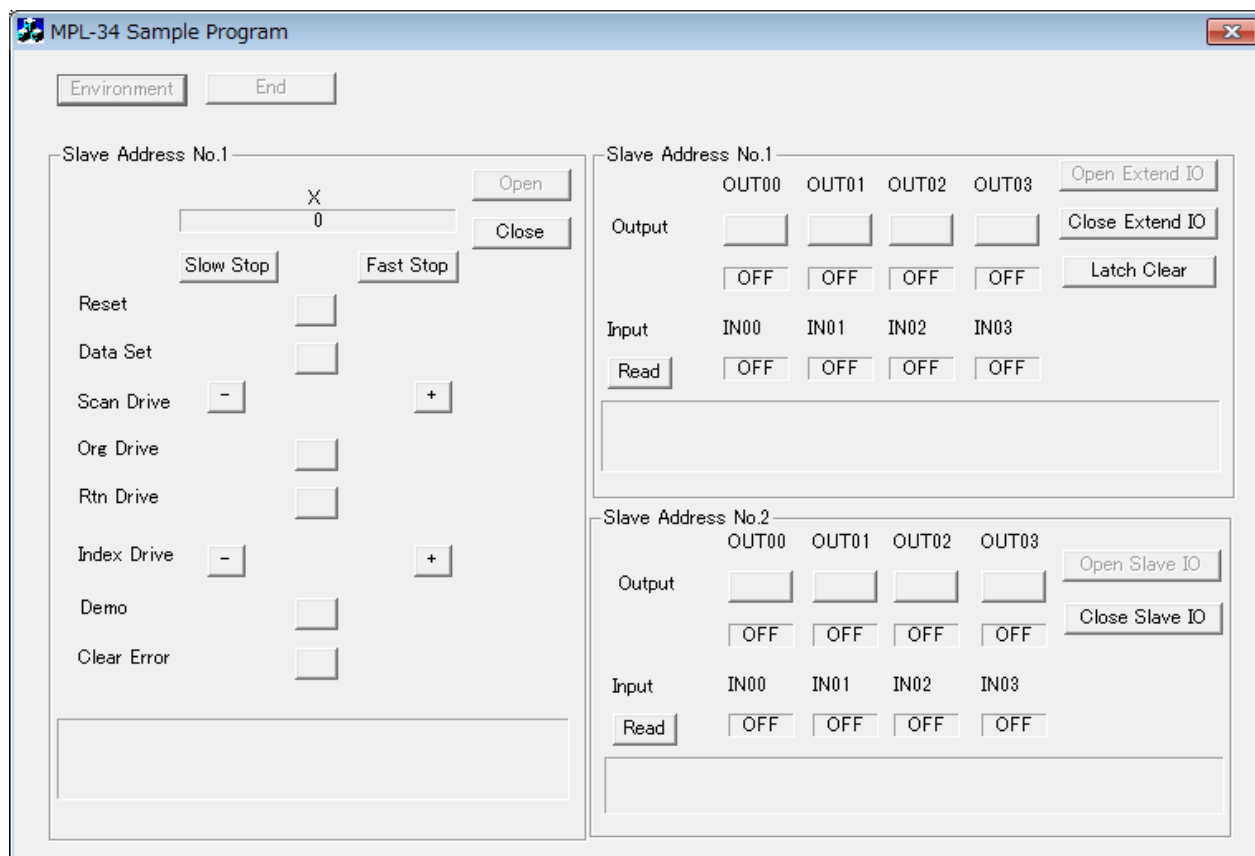
# サンプルプログラムの仕様

5. 6002. 30. 2001

マスターボードのボード番号を0に設定します。

使用するスレーブユニットはパルスコントローラと拡張I/OユニットをスレーブアドレスNo. 1にI/OユニットをスレーブアドレスNo. 2に設定します。

本サンプルプログラムはX軸でのみ動作します。



## ○ パルスコントローラーユニット

Environmentボタン	...	環境設定します。
Endボタン	...	サンプルプログラムを終了します。
Openボタン	...	デバイスをオープンします。
Closeボタン	...	デバイスをクローズします。
Fast Stopボタン	...	DRIVEを即時停止します。
Slow Stopボタン	...	DRIVEを減速停止します。
Resetボタン	...	ADDRESS COUNTERを0にPRESETします。
Data Setボタン	...	次の設定にします。
・SPEED、RATE		
FSPD	:	5000Hz
JSPD	:	1000Hz
HSPD	:	5000Hz
RESOL (速度倍率)	:	No. 3 (× 1)
LSPD	:	1000Hz
ELSPD	:	1000Hz
RATE UCYCLE	:	100 μs周期
RATE DCYCLE	:	100 μs周期
・ORIGIN SPEC		
NORG SIGNAL TYPE	:	NORG信号
ORG SIGNAL TYPE	:	ORG信号
SCAN MARGIN ENABLE	:	SCAN工程時MARGIN PULSEを入れない。
AUTO DRST ENABLE	:	DRSTを出力しない。
ERROR PULSE ERROR ENABLE	:	ERROR PULSE ERROR検出機能を無効にする。
SENSOR ERROR TYPE	:	ORIGINドライブをエラー終了する。
PULSE SENSOR TYPE	:	機械原点信号のエッジを検出して工程を終了する。
ORG START DIR	:	-(CCW)方向に起動する。
・MARGIN PULSE	:	5パルス

Scan Drive +ボタン	...	+(CW)方向へSCAN DRIVEします。
Scan Drive -ボタン	...	-(CCW)方向へSCAN DRIVEします。
Org Drive -ボタン	...	機械原点検出形式ORG-3でORIGIN DRIVEを行います。
Rtn Driveボタン	...	絶対ADDRESS 0へ移動するABSOLUTE INDEX DRIVEを行います。
Index Drive +ボタン	...	+(CW)方向へ3000パルス移動するINCREMENTAL INDEX DRIVEを行います。
Index Drive -ボタン	...	-(CCW)方向へ3000パルス移動するINCREMENTAL INDEX DRIVEを行います。
Demoボタン	...	次の動作を連続して行います。 ①機械原点の検出 (ORG DRIVE) ②電気原点の設定 (ADDRESS COUNTERを0にPRESET) ③+(CW)方向へ4000パルス移動を4回繰り返す (INCREMENTAL INDEX DRIVE) ④絶対ADDRESS 30000へ移動 (ABSOLUTE INDEX DRIVE) ⑤電気原点へ移動 (ABSOLUTE INDEX DRIVE)
Clear Errorボタン	...	動作エラークリアを行います。
ADDRESSラベル	...	ADDRESS COUNTERの値を表示します。
MESSAGEラベル	...	処理メッセージを表示します。

## ○ 拡張I/Oユニット

Open Extend I/Oボタン	...	ユニット、I/O PORTをオープン、拡張I/Oの通信設定を行います。
Close Extend I/Oボタン	...	ユニット、I/O PORTをクローズ、拡張I/Oの通信停止を行います。
Latch Clearボタン	...	拡張ユニット通信のステータスのDISCONNECT LATCHをクリアします。
OUT00ボタン	...	拡張I/O 出力0 PORT OUT00をON/OFFします。
OUT01ボタン	...	拡張I/O 出力0 PORT OUT01をON/OFFします。
OUT02ボタン	...	拡張I/O 出力0 PORT OUT02をON/OFFします。
OUT03ボタン	...	拡張I/O 出力0 PORT OUT03をON/OFFします。
Readボタン	...	拡張I/O 入力0 PORTを読みだしてIN00～IN03ビットのON/OFF状態を表示します。
OUT00ラベル	...	拡張I/O 出力0 PORT OUT00のON/OFF状態を表示します。
OUT01ラベル	...	拡張I/O 出力0 PORT OUT01のON/OFF状態を表示します。
OUT02ラベル	...	拡張I/O 出力0 PORT OUT02のON/OFF状態を表示します。
OUT03ラベル	...	拡張I/O 出力0 PORT OUT03のON/OFF状態を表示します。
IN00ラベル	...	拡張I/O 入力0 PORT IN00のON/OFF状態を表示します。
IN01ラベル	...	拡張I/O 入力0 PORT IN01のON/OFF状態を表示します。
IN02ラベル	...	拡張I/O 入力0 PORT IN02のON/OFF状態を表示します。
IN03ラベル	...	拡張I/O 入力0 PORT IN03のON/OFF状態を表示します。
MESSAGEラベル	...	処理メッセージを表示します。

## ○ スレーブI/Oユニット

Open Slave I/Oボタン	...	I/O PORTをオープンを行います。
Close Slave I/Oボタン	...	I/O PORTをクローズを行います。
OUT00ボタン	...	スレーブI/O 出力0 PORT OUT00をON/OFFします。
OUT01ボタン	...	スレーブI/O 出力0 PORT OUT01をON/OFFします。
OUT02ボタン	...	スレーブI/O 出力0 PORT OUT02をON/OFFします。
OUT03ボタン	...	スレーブI/O 出力0 PORT OUT03をON/OFFします。
Readボタン	...	スレーブI/O 入力0 PORTを読みだしてIN00～IN03ビットのON/OFF状態を表示します。
OUT00ラベル	...	スレーブI/O 出力0 PORT OUT00のON/OFF状態を表示します。
OUT01ラベル	...	スレーブI/O 出力0 PORT OUT01のON/OFF状態を表示します。
OUT02ラベル	...	スレーブI/O 出力0 PORT OUT02のON/OFF状態を表示します。
OUT03ラベル	...	スレーブI/O 出力0 PORT OUT03のON/OFF状態を表示します。
IN00ラベル	...	スレーブI/O 入力0 PORT OUT00のON/OFF状態を表示します。
IN01ラベル	...	スレーブI/O 入力0 PORT OUT01のON/OFF状態を表示します。
IN02ラベル	...	スレーブI/O 入力0 PORT OUT02のON/OFF状態を表示します。
IN03ラベル	...	スレーブI/O 入力0 PORT OUT03のON/OFF状態を表示します。
MESSAGEラベル	...	処理メッセージを表示します。